

RESUMÃO DE MATEMÁTICA PARA EsPCEEx



Olá!

Veja abaixo um resumo com os principais assuntos para a prova da EsPCEEx!

Bons estudos!

Prof. Hugo Lima
Prof. Arthur Lima

Equação de 1º grau

→ é do tipo $ax + b = 0$. A raiz da equação é dada por $\frac{-b}{a}$.

Equação de 2º grau

→ é do tipo $ax^2 + bx + c = 0$, onde a , b e c são os coeficientes da equação, com $a \neq 0$.

→ as equações de segundo grau têm 2 raízes, obtidas pela fórmula de Báskara:

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

chamamos de "delta" (Δ) a expressão $b^2 - 4ac$, que vai dentro da raiz quadrada. Podemos ter três casos:

- $\Delta > 0$ → teremos sempre duas raízes reais para a equação
- $\Delta < 0$ → não é possível obter a raiz quadrada → dizemos que não existem raízes reais para a equação de segundo grau.

- $\Delta = 0$, a fórmula de Báskara fica $x = \frac{-b \pm 0}{2a} = \frac{-b}{2a}$ → teremos duas raízes idênticas.

Funções

1. Para obter a função inversa $f^{-1}(x)$, basta:
2. Substituir $f(x)$ por x

3. Substituir x por $f^{-1}(x)$
4. Rearranjar os termos, isolando $f^{-1}(x)$.

A função inversa $f^{-1}(x)$ terá domínio e imagem correspondentes, respectivamente, à imagem e ao domínio de $f(x)$.

Funções pares são aquelas em que $f(-x)=f(x)$. Já as funções ímpares são aquelas para as quais $f(x) = -f(x)$.

FUNÇÕES LINEARES (1º GRAU)

- função do tipo $f(x) = ax + b$
- têm como gráfico uma reta
- $a > 0 \rightarrow$ a reta será crescente
- $a < 0 \rightarrow$ a reta será decrescente

FUNÇÕES DE 2º GRAU (OU QUADRÁTICAS)

- função do tipo $f(x) = ax^2 + bx + c$
- têm como gráfico uma parábola
 - $\rightarrow a > 0 \rightarrow$ a concavidade será para cima --> possui ponto de mínimo;
 - $\rightarrow a < 0 \rightarrow$ a concavidade será para baixo --> possui ponto de máximo.

Esse ponto de máximo ou mínimo da função de segundo grau é chamado de Vértice:

$$x_{\text{vértice}} = \frac{-b}{2a}$$

FUNÇÕES POLINOMIAIS

- \rightarrow formada por uma soma de potências da variável x multiplicadas por coeficientes.
- \rightarrow os expoentes de x são números naturais
- \rightarrow os coeficientes são números reais
- \rightarrow o grau do polinômio é dado pelo expoente de maior valor
- \rightarrow as funções lineares são polinômios de 1º grau e as funções quadráticas são polinômios de 2º grau.
- \rightarrow o grau de um polinômio determina o número de raízes que ele possui – lembrando que uma raiz é um valor de x que torna $f(x) = 0$.

- \rightarrow as raízes podem pertencer ou não ao conjunto dos números reais. O número de raízes reais é também o número de vezes que o gráfico da função $f(x)$ toca o eixo horizontal.

- \rightarrow Teorema do Resto: o resto da divisão de um polinômio $P(x)$ por um divisor na forma $(x - a)$, onde “ a ” é uma constante qualquer, é dado por $P(a)$.

FUNÇÕES EXPONENCIAIS

→ a variável x encontra-se no expoente. São funções do tipo:
 $f(x) = ax$

→ o coeficiente "a" precisa ser maior do que zero, e também diferente de 1 (afinal 1 elevado a qualquer número é sempre igual a 1).

→ se $a > 1$ temos uma função é crescente.

→ se $0 < a < 1$ temos uma função é decrescente.

LOGARITMO

→ propriedades que você deve memorizar:

a) $a^{\log_a b} = b$

b) $\log_a b^n = n \cdot \log_a b$

c) $\log_a (b \cdot c) = \log_a b + \log_a c$

d) $\log_a (b / c) = \log_a b - \log_a c$

e) $\log_a b = \frac{\log_c b}{\log_c a}$

FUNÇÃO LOGARÍTMICA

→ são funções do tipo: $f(x) = \log_a(x)$

→ o coeficiente "a" precisa ser positivo ($a > 0$) e diferente de 1.

→ a função logarítmica é o inverso da função exponencial.

→ se $a > 1$ temos uma função é crescente.

→ se $0 < a < 1$ temos uma função é decrescente.

GEOMETRIA PLANA

- o número de lados de um polígono é sempre igual ao número de vértices.

- se um polígono possui n vértices (ou lados), então o número de diagonais é dado pela fórmula abaixo:

$$D = \frac{n \times (n - 3)}{2}$$

- a soma dos ângulos internos de um polígono de n lados é:

$$S = (n - 2) \times 180^\circ$$

Principais figuras geométricas e suas características mais relevantes:

Retângulo

$$A = b \times h$$

Quadrado

$$A = L^2$$

Trapézio

$$A = \frac{(b+B) \times h}{2}$$

sendo b a base menor, B a base maior e h a altura.

Losango

$$A = \frac{D \times d}{2}$$

sendo d a diagonal menor e D a diagonal.

Paralelogramo

$$A = b \times h$$

sendo que a altura h, como sempre, deve formar 90° com a base b

Círculo

$$A = \pi \times r^2 \text{ (área)}$$

$$P = 2 \times \pi \times r \text{ (perímetro)}$$

Triângulo

$$A = \frac{b \times h}{2}$$

- condição de existência de um triângulo: o comprimento do lado maior deve ser inferior à soma dos lados menores.

- Triângulo retângulo: possui um ângulo de 90°

$$a^2 + b^2 = c^2 \text{ (Teorema de Pitágoras)}$$

sendo a e b os catetos e c a hipotenusa

Trigonometria

Seno de um ângulo:

$$\text{Sen}(\hat{\text{Ângulo}}) = \frac{\text{Cateto Oposto}}{\text{Hipotenusa}}$$

Cosseno de um ângulo:

$$\text{Cos}(\hat{\text{Ângulo}}) = \frac{\text{Cateto Adjacente}}{\text{Hipotenusa}}$$

Tangente de um ângulo:

$$\text{Tan}(\hat{\text{Ângulo}}) = \frac{\text{Cateto Oposto}}{\text{Cateto Adjacente}} = \frac{\text{Sen}(\hat{\text{Ângulo}})}{\text{Cos}(\hat{\text{Ângulo}})}$$

relação fundamental da trigonometria

$$\text{sen}^2(a) + \text{cos}^2(a) = 1$$

Relações trigonométricas importantes:

$$\text{sen}(a + b) = \text{sen}(a)\text{cos}(b) + \text{sen}(b)\text{cos}(a)$$

$$\text{sen}(a - b) = \text{sen}(a)\text{cos}(b) - \text{sen}(b)\text{cos}(a)$$

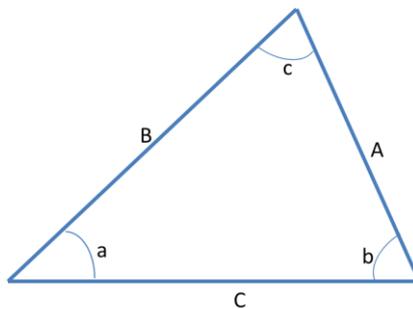
$$\text{cos}(a + b) = \text{cos}(a)\text{cos}(b) - \text{sen}(a)\text{sen}(b)$$

$$\text{cos}(a - b) = \text{cos}(a)\text{cos}(b) + \text{sen}(a)\text{sen}(b)$$

$$\text{sen}(2a) = 2 \text{sen}(a)\text{cos}(a)$$

$$\text{cos}(2a) = \text{cos}^2(a) - \text{sen}^2(a)$$

Leis que relacionam lados e ângulos de um triângulo qualquer



a) Lei dos senos:

$$\frac{\text{sen}(A)}{a} = \frac{\text{sen}(B)}{b} = \frac{\text{sen}(C)}{c}$$

b) Lei dos cossenos:

$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos(A)$$

OU

$$b^2 = a^2 + c^2 - 2ac \cos(B)$$

OU

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos(C)$$

Decore a tabela abaixo com os valores de seno, cosseno e tangente dos principais ângulos!



ATENÇÃO
DECORE!

Ângulo	Senô	Cosseno	Tangente
0°	0	1	0
30°	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{3}$
45°	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	1
60°	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\sqrt{3}$
90°	1	0	infinito

GEOMETRIA ESPACIAL

Poliedros: são aquelas figuras espaciais formadas por várias faces, cada uma delas sendo um polígono.

Relação de Euler: Vértices + Faces = Arestas + 2
Vejam os principais poliedros:

→ Paralelepípedo

Volume = $Ab \times H$

→ Cubo

Se o cubo tiver lado A: Volume = A^3

→ Cilindro

Volume = $Ab \times H$

Só que neste caso a área da base é dada por $Ab = \pi R^2$

Superfície lateral do cilindro – é dada por um retângulo de lados H (altura do cilindro) e $C = 2\pi R$. Assim, a área lateral do cilindro é:

$$A_{lateral} = H \times C = H \times 2\pi R$$

→ Cone

Dado que a altura do cone é H e a área da base é $Ab = \pi R^2$, então o seu volume é:

$$V = \frac{Ab \times H}{3}$$

Geratriz (G): o segmento de reta que liga a ponta até a extremidade da base.

$$\text{Área lateral do cone} = \pi \times G \times R$$

→ Pirâmide

$$V = \frac{Ab \times H}{3}$$

→ Prisma

$$V = Ab \times H$$

→ Esfera

$$V = 4\pi R^3/3$$

A área da superfície da esfera é:

$$A = 4\pi R^2$$

GEOMETRIA ANALÍTICA
DISTÂNCIA ENTRE DOIS PONTOS

distância (d) entre os pontos A (xa, ya) e B (xb, yb):

$$(xa - xb)^2 + (ya - yb)^2 = d^2$$

PONTO MÉDIO

o ponto médio entre A(x, y) e B(z, w) é dado por PM(xm, ym) em que:

$$xm = (x+z)/2$$

$$ym = (y+w)/2$$

DISTÂNCIA ENTRE PONTO E RETA

ponto P(x0, y0) e a reta r cuja equação é ax + by + c = 0:

$$d = \frac{|a \cdot x_0 + b \cdot y_0 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

CIRCUNFERÊNCIAS

Equação da circunferência de centro em C (xc, yc) e raio R:

$$(x - xc)^2 + (y - yc)^2 = R^2$$

PROGRESSÕES ARITMÉTICAS

Termo geral da PA:

$$a_n = a_1 + r \times (n - 1)$$

Soma do primeiro ao n-ésimo termo:

$$S_n = \frac{n \times (a_1 + a_n)}{2}$$

PROGRESSÕES GEOMÉTRICAS

Termo geral da PG:

$$a_n = a_1 \times q^{n-1}$$

Soma do primeiro ao n-ésimo termo:

$$S_n = \frac{a_1 \times (q^n - 1)}{q - 1}$$

Soma dos infinitos termos: quando $|q| < 1$:

$$S_\infty = \frac{a_1}{1 - q}$$

ANÁLISE COMBINATÓRIA

Permutação simples

→ arrumar "n" elementos em "n" posições distintas, sendo que a ordem de arrumação dos elementos diferencia uma possibilidade da outra:

$$P(n) = n!$$

→ caso particular: arrumar "n" elementos em "n" posições distintas, com repetição de m e p. Trata-se da permutação com repetição.

$$PR(n ; m \text{ e } p) = \frac{n!}{m! \times p!}$$

Arranjo simples

→ arrumar "n" elementos em "m" posições ($m < n$), onde a ordem dos elementos diferencia uma possibilidade da outra:

$$A(n, m) = \frac{n!}{(n - m)!}$$

Combinação

→ combinar n elementos, m a m, onde a ordem dos elementos NÃO diferencia uma possibilidade da outra, ou seja, a ordem não importa:

$$C(n, m) = \binom{n}{m} = \frac{n!}{m!(n - m)!}$$

Dicas Finais de Análise Combinatória

-> Diante de um exercício, a primeira coisa que você deve identificar é se a ordem é relevante, ou seja, se a ordem torna uma disposição diferente da outra.

-> Ordem irrelevante: combinação

-> Ordem relevante: permutação ou arranjo. A diferença vai ser se estão envolvidos todos os elementos disponíveis (permutação) ou apenas alguns (arranjo).

PROBABILIDADE

$$\text{Probabilidade do Evento} = \frac{\text{número de resultados favoráveis}}{\text{número total de resultados}}$$

Eventos independentes

→ O resultado de um evento em nada influencia o resultado de outro evento.

$$P(A \text{ e } B) = P(A) \times P(B)$$

Eventos mutuamente exclusivos

→ São eventos que, se ocorrerem, excluem a possibilidade de ocorrência de outro.

$$P(A \cap B) = 0$$

União de dois eventos

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$$

→ Em caso de eventos mutuamente exclusivos, sabemos que $P(A \cap B) = 0$, o que nos leva a:

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B)$$

Dica: quando utilizamos o E (probabilidade dos eventos A e B acontecerem) basta multiplicar as probabilidades de cada evento. Já quando utilizamos o OU (probabilidade dos eventos A ou B), basta somar as probabilidades de cada evento. Isso só vale para probabilidade de eventos independentes (no caso do E) ou mutuamente excludentes (no caso do OU) – mas a grande maioria dos exercícios são assim.

Eventos complementares

→ a probabilidade de um evento ocorrer é igual a 100% menos a probabilidade do seu complemento ocorrer.

MATRIZES E DETERMINANTES

Inversa de uma matriz A: é representada pela matriz A⁻¹ e é tal que:

$$A \times A^{-1} = I$$

Determinante de uma matriz quadrada nxn é um número a ela associado, a depender do valor de n:

n = 1 → o determinante é o próprio termo que forma a matriz

n = 2 → o determinante é dado pela subtração entre o produto da diagonal principal e o produto da diagonal secundária.

n = 3 → o determinante é calculado da seguinte forma:

$$\det \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} = aei + bfg + cdh - ceg - bdi - afh$$

Propriedades do determinante:

→ $\det A = \det A^T$

→ se uma fila (linha ou coluna) de A for toda igual a zero, $\det(A) = 0$

→ se multiplicarmos todos os termos de uma linha ou coluna de A por um valor "k", o determinante da matriz será também multiplicado por k;

→ se multiplicarmos todos os termos de uma matriz por um valor "k", o determinante será multiplicado por k^n , onde n é a ordem da matriz;

- se trocarmos de posição duas linhas ou colunas de A, o determinante da nova matriz será igual a $-\det(A)$;
- se A tem duas linhas ou colunas iguais, então $\det(A) = 0$
- sendo A e B matrizes quadradas de mesma ordem, $\det(A \times B) = \det(A) \times \det(B)$
- $\det(A^n) = (\det A)^n$
- uma matriz quadrada A é inversível se, e somente se, $\det(A) \neq 0$
- se A é uma matriz inversível, $\det(A^{-1}) = 1/\det(A)$

SISTEMAS LINEARES

Num sistema linear de três incógnitas e três equações, para obtermos os valores de x, y e z, devemos:

- Calcular o determinante da matriz dos coeficientes, que chamaremos de D.
- Substituir os coeficientes de x na matriz dos coeficientes pelos respectivos valores da matriz de resultados, obtendo o determinante desta nova matriz, que chamaremos de Dx.
- Repetir o procedimento anterior para y e z, encontrando Dy e Dz.

Os valores x, y e z que representam a solução deste sistema linear serão:

$$x = \frac{D_x}{D}, \quad y = \frac{D_y}{D} \quad \text{e} \quad z = \frac{D_z}{D}$$

Classificação dos sistemas lineares:

- a) se D diferente de 0, então o sistema é possível e determinado → podemos obter valores únicos para x, y e z;
- b) se $D = D_x = D_y = D_z = 0$, então o sistema é possível e indeterminado → existem infinitos valores possíveis para x, y e z;
- c) se $D = 0$ e pelo menos um dos demais determinantes (D_x , D_y e/ou D_z) for diferente de zero, então o sistema é impossível → não existem valores x, y e z que resolvem o sistema.



BOA PROVA!